

MOVING IMAGE ENCODING CONTROL SYSTEM

Patent Number:

JP4056492

Publication date:

1992-02-24

inventor(s):

KAWAI OSAMU; others: 02

Applicant(s):

FUJITSU LTD

Requested Patent:

☐ JP4056492

Application Number: JP19900165561 19900626

Priority Number(s):

IPC Classification:

H04N7/133

EC Classification:

Equivalents:

JP2847569B2

Abstract

PURPOSE:To reduce the processing volume of a discrete cosine transformation by judging whether it is a valid block or an invalid block before executing a discrete cosine transforming process, and omitting the discrete cosine transforming process when judged to be the invalid block. CONSTITUTION: A predictive error signal is inputted into a judging part 19, and a judgement whether the valid block or the invalid block is executed before the discrete cosine transforming process in a discrete cosine transformer 12. And when a judging signal shows the invalid block, a various length coder 20 and a selector 21 are controlled and an encoding output signal showing the invalid block is outputted. And it is controlled so that a process in respect of the invalid judging block in the discrete cosine transformer 12, a quantizer 13, an inverse quantizer 14, and an inverse discrete cosine transformer 15 is not executed. Therefore, when encoding an inputting image signal applying the discrete cosine transformation, it is possible to reduce information volume in the case of a picture with a little movement as well as to reduce the processing volume.

Data supplied from the esp@cenet database - 12

⑩ 日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

平4-56492 ⑫ 公 開 特 許 公 報(A)

®Int. Cl. 3

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成4年(1992)2月24日

H 04 N 7/133 // H 04 N 1/41

Z R

6957-5C 8839-5C

審査請求 未請求 請求項の数 3 (全10頁)

図発明の名称

動画像符号化制御方式

喜

@特 額 平2-165561

願 平2(1990)6月26日 22出

@発 明 者 Ш 井 修

神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地 富士通株式会社

個発 明 者 Ħ 中 淳

神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地 富士通株式会社

内

⑫発 明 奢 松 田 神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地

富士通株式会社

创出 願 富士通株式会社 神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地

個代 理 人 弁理士 柏谷

外1名

明 \$III

発明の名称

動画像符号化制御方式

2 特許請求の範囲

(1). フレーム間予測処理部(1)と離散コサイ ン変換処理部(2)とを少なくとも含み、入力画 像信号を符号化する動画像符号化制御方式に於い 7.

前記入力画像信号から予測値を減算したブロッ ク単位の予測摂差信号を入力し、判定閾値と比較 して有効プロックか無効プロックかを前記離散コ サイン変換処理部 (2) に於ける処理前に判定す る判定部(3)を設け、

該判定部(3)により無効ブロックと判定され た前記ブロック単位の予測誤差信号について、前 記離散コサイン変換処理部 (2) に於ける離散コ サイン変換処理を省略して、無効プロックを示す 符号化信号を出力する

ことを特徴とする動画像符号化制御方式。

(2). 前記判定部(3)は、前記ブロック単位の

予測誤差信号のプロック内平均値を求めて第1の 関値と比較する第1の比較手段と、前配平均値を 基に絶対偏差値、標準偏差値又は画素対応の予測 誤差信号と前記平均値との差の最大値の少なくと も何れか一つを求めて第2の閾値と比較する第2 の比較手段とを有し、前記第1の比較手段により 前記平均値が前記第1の閾値以下で、且つ前記第 2 の比較手段により前記絶対偏差値、標準偏差値 又は最大値が前記第2の閾値以下の比較結果の時 に、無効ブロックと判定することを特徴とする請 求項1記載の動画像符号化制御方式。

(3). 前記判定部(3)は、前記プロック単位の 予測誤差信号のブロック内平均値を求めて第1の 閾値と比較する第1の比較手段と、前配平均値を 基に絶対偏差値、概準偏差値又は西素対応の予測 誤差信号と前記平均値との差の最大値の少なくと も何れか一つを求めて第2の閾値と比較する第2 の比較手段とを有し、前配第1の比較手段により 前記平均値が前記第1の閾値以上で、且つ前記第 2 の比較手段により前記絶対偏差値、標準偏差値

又は最大値が前記第2の関値以下の比較結果の時 に、無効ブロックと判定し、

該判定部(3)により無効プロックと判定されたプロック単位の予測誤差信号について、前記離散コサイン変換処理部(2)に於ける離散コサイン変換処理を省略し、該プロック単位の予測誤差信号のプロック内平均値を変換係数の直流分とし、該直流分のみを出力することを特徴とする請求項1記載の動画像符号化制御方式。

3 発明の詳細な説明

〔概要〕

動画像信号を高能率符号化する動画像符号化制御方式に関し、

離散コサイン変換処理を施す前に無効ブロック か否か判定し、離散コサイン変換の処理量を削減 することを目的とし、

フレーム間予測処理部と離散コサイン変換処理 部とを少なくとも含み、入力画像信号を符号化す る動画像符号化制御方式に於いて、前記入力画像 信号から予測値を減算したブロック単位の予測誤 差信号を入力し、判定閾値と比較して有効プロックかを前記離散コサイン変換処理部に於ける処理前に判定する判定部を設け、該判定部により無効プロックと判定された前記がロック単位の予阅誤差信号について、前記離散コサイン変換処理部に於ける離散コサイン変換処理を当路して、無効プロックを示す符号化信号を出力するように構成した。 【産業上の利用分野】

本発明は、動画像信号を高能率符号化する動画像符号化制御方式に関するものである。

動画像符号化方式は、既に各種の方式が提案されており、最近は、その一つとして離散コサイン変換(DCT; Discrete Cosine Transform)が注目されている。この離散コサイン変換は、複数画素を1プロックとし、変換行列により変換を数であり、一般的には、機の変換係数の値が大きく、高周波領域の変換係数は寄となるもので、この変換係数を量子化して伝送するか又は記録する。

又この離散コサイン変換処理とフレーム間予測 処理とを組合せて、画像信号を更に帯域圧縮処理 する構成が知られている。又面像信号について ロック単位で離散コサイン変換を施すことかから、 1プロックの変換係数が総て零の場合を無効プロ ックとして、無効プロックを示す情報のみを伝於い することもできる。このような符号化方式に於い て、処理量の削減が要望されている。

〔従来の技術〕

従来例のフレーム間予測処理と離散コサイン変 換処理とを組合せた符号化方式、又は更に動き補 償処理を組み合わせた符号化方式等に於いては、 離散コサイン変換処理により得られた変換係数が 総て零となるブロックを無効ブロックと判定する ものであった。

第6図は従来例のブロック図であり、フレーム間予測処理と離散コサイン変換処理と動き補償処理とを組合せた場合を示し、71は波算器、72は離散コサイン変換器(DCT)、73は量子化器(Q)、74は逆量子化器(IQ)、75は逆

離散コサイン変換器 (IDCT)、76はフレームメモリ (FM)、77は加算器、78は動き補償器 (MC)、79は判定部、80は可変長符号化器 (VLC)である。

入力画像信号は、動き補償器78に加えられ、フレームメモリ76の内容を基に動きベクトルが求められ、この動きベクトルは補助情報として可変長符号化器80に加えられ、量子化出力信号の可変長符号化信号に付加されて、量子化出力信号の可変長符号化信号に付加される。

又動き補償によるフレームメモリ76からの画像信号と入力画像信号とが減算器71に加えらられて予測誤差信号が求められ、8×8画素等の複数画素からなるプロック単位の予測誤差信号が離散コサイン変換器72に加えられる。この離散コサイン変換器72により離散コサイン変換されて量子化器73に加えられて量子化された。量子化出力信号は可変長符号に変換され、バッファメ

モリを介して一定速度で伝送路に送出されるか或いは画像記録装置に記録される。

又量子化出力信号は逆量子化器 7 4 により逆量子化され、逆離散コサイン変換器 7 5 により逆離散コサイン変換器 7 5 により逆離散コサイン変換されて予測誤差信号が再生され、フレームメモリ 7 6 から読出されたアレームメモリ 7 6 に審込まれる。

又判定部 7 9 に量子化出力信号又は離散コサイン変換器 7 2 の出力信号が入力されるもので、 8 × 8 画素等のブロックの離散コサイン変換された変換係数は、入力画像信号のフレーム間の変化が零又は零に近い状態の場合に、直流分を含めて総て零となる。 従って、ブロック単位の量子化出力信号も零となる。

判定部 7 9 は、このように、プロック内の離散 コサイン変換器 7 2 の出力の変換係数又は量子化 器 7 3 の量子化出力信号が総て等のブロックを無 効プロックと判定するものである。そして、可変 長符号化器 8 0 から無効プロックを示す符号化出力信号を出力するように制御し、1 プロック分の符号化出力信号を短い符号の無効プロック信号に変換して出力することになる。

従って、変化の少ない動画像については、符号 化による情報量を更に削減し、伝送効率を向上す るか、又は蓄積動画像量を増大することができる ものである。

(発明が解決しようとする課題)

前述のように、従来例の判定部79は、プロック内の量子化出力信号或いは離散コサイン変換器72の出力変換係数が総て客であるか否か判定し、一つでも客でない場合は有効ブロックとして、可変長符号化器80による可変長符号化を行わせるものであった。

従って、1 画素分でも離散コサイン変換係数が 等でない場合は、再生画質に余り影響を与えない ような場合であっても無効ブロックと判定されな いので、そのブロックについては、可変長符号化 出力信号が送出されることなる。

又離散コサイン変換器72及び量子化器73は、無効プロックが含まれる場合でも、総ての入力画 像信号についての予阅誤差信号を基に、離散コサ イン処理を行い、又量子化器73に於いて量子化 処理を行うもので、処理量が多い欠点があった。

本発明は、離散コサイン変換処理を施す前に無効プロックか否か判定し、離散コサイン変換の処理量を削減することを目的とするものである。

(課題を解決するための手段)

本発明の動画像符号化制御方式は、離散コサイン変換処理を施す前に、有効プロックか無効プロックか無効プロックと判定した場合には、離散コサイン変換処理を省略して符号化処理量を削減するものであり、第1図を参照して説明する

フレーム間差分等によるフレーム間予測処理部 1 と離散コサイン変換処理部 2 とを少なくとも含み、入力画像信号を符号化する動画像符号化制御 方式に於いて、テレビカメラ等による入力画像信 号から予測値を減算してブロック単位の予測誤差 信号を入力して、判定関値と比較し、有効プロックか無効プロックかを、離散コサイン変換処理部2に於ける処理前に判定する判定部3を設け、この判定部3により無効プロックと判定されたプロック単位の予測誤差信号については、離散コサイン変換処理部2に於ける離散コサイン変換処理を省略して、無効プロックを示す符号化出力信号を出力するものである。

又判定部3は、プロック単位の予測誤差信号の ブロック内平均値を求めて第1の閾値と比較する 第1の比較手段と、平均値を基に絶対偏差値,標 準偏差値又は画素対応の予測誤差信号と平均値と の差の最大値との少なくとも何れか一つを求めて 第2の開催と比較する第2の比較手段とを有する もので、第1の比較手段により平均値が第1の閾 値以上で、且つ第2の比較手段により、絶対偏差 値、模準偏差値又はブロック内画素の最大値と平 均値との差の最大値が第2の閾値以下の比較結果 が得られた時に、そのブロックを無効ブロックと 判定し、無効プロックと判定されたプロック単位 の予測誤差信号については、離散コサイン変換処 理部2に於ける離散コサイン変換処理を省略し、 このプロック単位の予測誤差信号のプロック内平 均値を変換係数の直流分とし、この直流分のみを 出力するものである。

〔作用〕

フレーム間予測処理部 1 と離散コサイン変換処理部 2 とを少なくとも含むもので、動き補償処理

差信号と平均値との差の最大値を求める。

そして、第1の比較手段により平均値と第1の 関値とを比較し、平均値が第1の関値以下の場合 は、そのプロックは前フレームの対応プロックに 対して変化が少ないことを示すものとなり、 第2の比較手段により、絶対偏差値、 複準偏差 又は差の最大値と第2の関値とを比較し、そのプロック内の1 面素分についても変化量が少ないことを示すもの であるから、無効プロックと判定する。

又平均値が第1の関値以上の場合は、離散コサイン変換処理により得られた変換係数の直端の分が大きの最大値が第2の関値以下の場合は、なり内の1両素分についての変化量が少なができる。 を示すので、無効ので、がでものではないので、がでいてので、が大きいができるから、ブロックを出たができるのののでは、この直流分のみを出力することにより、再生面質の劣化を防止することができる。

(実施例)

以下図面を参照して本発明の実施例について詳細に説明する。

第2図は本発明の一実施例のプロック図であり、 11は波算器、12は離散コサイン変換器(DC T)、13は量子化器(Q)、14は逆量子化器 (IQ)、15は逆離散コサイン変換器(IDC T)、16はフレームメモリ(FM)、17は加 算器、18は動き補償器(MC)、19は判定部、 20は可変長符号化器(VLC)、21はセレク タである。

器15により逆離散コサイン変換処理されて、予 **湖誤差信号が復元され、セレクタ21を介して加** 算器17に加えられ、フレームメモリ16から読 出された前フレームの画像信号と加算器17によ り加算されて、現フレームの画像信号が復元され、 フレームメモリ16に書込まれる。

このような入力画像信号の有効プロックについ ての符号化処理は、従来例と同様である。この実 施例に於いては、判定部19に予測誤差信号が入 力され、離散コサイン変換器12に於ける離散コ サイン変換処理を行う前に有効プロックか無効プ ロックかの判定が行われ、無効プロックを示す判 定信号の場合は、可変長符号化器20とセレクタ 21とが制御されて、無効プロックを示す符号化 出力信号が出力され、且つセレクタ21は逆離散 コサイン変換器15の出力信号の代わりに0を加 算器17に加えることになる。即ち、ブロック内 の予測誤差信号は総て0として取り扱うものであ る。又その無効判定ブロックについての離散コサ イン変換器12,量子化器13.逆量子化器14

わないように制御する。 判定部19は、例えば、8×8 画素のブロック に於ける画素対応の予測誤差信号を X 1 (1-1

及び逆離散コサイン変換器15に於ける処理を行

~64)とし、予測誤差信号のプロック内平均値 をm、絶対偏差値をσ1、概準偏差値をσ2とす ると、

$$m = \sum X i / 6 4 \cdots (1)$$

を求め、又

$$\sigma 1 = \sum |X| - m|/64$$
(2)

$$\sigma 2 = \sqrt{\frac{\Sigma (X | -m)^2}{64}}$$
(3) の何れか一つ又は両方を求める。

又画素対応の予測誤差信号Xiと平均値mとの 差の最大値max {Xi-m/、又は画素対応の 予測誤差信号X1と平均値mとの差!X1-ml が或る値以上となる個数を求めておくことができ る。そして、第1, 第2, 第3の閾値 T1, T2, T3を設定する。

判定部19に於ける第1の判定方法は、平均値 mと第1の閾値T1とを第1の比較手段により比

較し、且つ絶対偏差値 σ 1 と第 2 の関値T 2 とを 第2の比較手段により比較し、|m| < T1且つ σ1<T.2の時に、無効プロックと判定する。即 「ち、平均値mが第1の閾値T1以下であることは、 フレーム間差分が小さいことを示し、且つ絶対個 差値 σ 1 が第 2 の 閾値 Τ 2 以下であることは、平 均値mのみでなく、ブロック内の予測誤差信号の ばらつきも小さいことを示すから、このプロック については前フレームの対応ブロックとの差がな いことを示し、無効プロックと判定するものであ

又第2の判定方法は、平均値mと第1の閾値で 1とを比較し、且つ標準偏差値σ2と第2の閾値 T2とを比較し、 Im I < T1且つ σ2 < T2の 時に、無効プロックと判定するものである。

又第3の判定方法は、平均値mと第1の閾値T 1とを第1の比較手段により比較し、且つ面素対 応の予測誤差信号Xiと平均値mとの差の最大値 max | Xi-m | と第2の閾値T2とを第2の 比較手段により比較し、|m|<T1且つmax

|Xi-m| < T2の時に、無効プロックと判定 する.

第4の判定方法は、平均値皿と第1の閾値T1 と第1の比較手段により比較し、 西素対応の予測 誤差信号 Xiと平均値mとの差 | Xi-m|と第 2の閾値下2とを第2の比較手段により比較し、 | m | < T 1 且つ | X 1 - m | > T 2 の条件の画 素数が第3の閾値T3以下の時に、無効ブロック と判定する。

判定部19に於ける判定は、前述の第1乃至第 4 の判定方法の何れか一つ又は組合せにより行う ことが可能であり、無効ブロック以外は有効プロ ックと判定し、通常の離散コサイン変換処理によ る符号化処理が行われ、無効ブロックの判定によ り離散コサイン変換処理及び量子化処理が省略さ れることになる。

第3図は本発明の他の実施例のブロック図であ り、第2図と同一符号は同一部分を示し、22は セレクタであり、可変長符号化部は図示を省略し ている.

判定部19に於ける前述の判定方法による有効プロックか無効プロックかの判定信号により行号により行号により行号により行号になる。 場合は、加算器17の出力の現フレームの再生の像信号がフレームメモリ16に審込まれ、無効プロックの判定信号の場合は、前フレームの画像信号が現フレームの画像信号としてフレームメモリ16に書込まれる。又無効プロックを示す符号化出力信号が出力されることになる。

第4図は本発明の更に他の実施例のブロック図であり、31は波算器、32は離散コサイン変換器(DCT)、33は量子化器(Q)、34は逆量子化器(1Q)、35は逆離散コサイン変換器(IDCT)、36はフレームメモリ(FM)、37は加算器、38は動き補償器(MC)、39は判定部、40、41はセレクタである。

この実施例も可変長符号化器は図示を省略して あり、又判定部39に於いては、プロック内の平均値mと、第1、第2、第3の関値T1、T2・

又判定部39に於いて無効プロックと判定された時は、加算器37に0が加えられるようにセレクタ40が制御され、又判定部39の出力信号の平均値mが量子化器41に加えられるようにセレクタ41が制御される。従って、量子化器33には、プロック単位の変換係数の直流分に相当する平均値mのみが加えられて量子化され、又フレームメモリ36には、前フレームの対応プロックの画像信号が書込まれることになる。

なお、セレクタ40は、第3図に示す出版例のように、逆離散コサイイン変換器35の知算を加算するの出力信号とを加算するの出力信号と、フレームメモリ36の出力信号と、セレクタ40を選択してフレームメモリ36に加出る時代とすることもできる。とないで、世量子のは、必要では、ので変換ので、他の周波数は0のの逆量子にがまる値で、地の周波数は10の変換器35に加えられ、逆離散コサイン変換処理によりプロック

T3と、「番目の画案対応の予測誤差信号 Xiとを用いて、「mI>T1且つσ1<T2の時、又は「mI>T1且つσ2<T2の時、又は「mI>T1且つσ2<T2の時、又は「mI>T1且つmaxIXi-mI<T2の時、又は「mI>T1且つmaxIXi-mI<T2の時、又は「mI>T1且つmaxIXi-mI<T2の条件の画素数が第3の閾値T3以下の時の何れかの条件の時に、そのプロックを無効プロックと判定するものである。

この実施例に於いては、無効プロックと判定された時に、判定部39に於いて求めた平均値mを、 離散コサイン変換器32による変換係数の直流分 の代わりに出力し、その直流分のみを出力するも のである。

判定部39に於いて、有効ブロックと判定された時は、逆離散コサイン変換器35の出力信号が加算器37に加えられるようにセレクタ40が制御され、又離散コサイン変換器32の出力信号が量子化器33に加えられるようにセレクタ41が制御される。従って、通常のブロック単位の符号化処理が行われる。

単位の予測線差信号が再生され、加算器 3 7 により前フレームの画像信号と加算されて、現フレームの画像信号が再生されてフレームメモリ 3 6 に 書込まれることになる。この場合でも、 離散コサイン変換器 3 2 に於ける無効プロックについての 処理を省略することができる。

第 5 図は前述の各実施例に於ける判定部のプロック図であり、8 × 8 画索の1 プロックを単位とした予測誤差信号が入力される場合を示し、5 1、5 8、6 3 は加算器、5 2、5 9、6 4 はフリップフロップ (FF)、5 3、5 7 は乗算器、5 4、6 0、6 5 は比較器、5 5 は8 × 8 = 6 4 画柔分の遅延回路(DL)、5 6、6 1 は減算器、6 2は絶対値回路(ABS)、6 6 6 は判定回路である。

フリップフロップ 5 2 、 5 9 、 6 4 は異算値を保持するもので、プロック単位の異算結果が得られる毎にクリア信号 C L によりクリアされる。又ブロック単位の予測誤差信号 X i は、加算器 5 1 とフリップフロップ 5 2 とを用いて異算されて、6 4 画素分についての異算結果が乗算器 5 3 によ

り I / 6 4 が乗算される。即ち、(i)式による平均 値mが求められる。

又遅延回路55により64画素分(平均値mを 求が其器56、61に加え62に無対値のの時間)遅延された、X1-mの値がストールがは、地対値回路62にかけって、絶対値では、加算器63と対域では、かられた差信号は異するに、カーののは、2・との関値で2・を規算に1/64を乗算はるとになるが、より、比較器65に於ける回路は、1/64を乗算する回路は、1/64を乗算する回路はより、比較器65に於まする回路はより、上較器65に於まする回路はより、上較器65に於まする回路はより、1/64を乗算する回路はより、1/64を乗算する回路はより、1/64を乗算する回路はより、1/64を乗算する回路はより、1/64を乗算する回路はより、1/64を乗算する回路はより、1/64を乗算する回路はより、1/64を乗算する回路はより、1/64を乗算する回路はよりになる。

又乗算器 5 7 により X i -m の 差信号が 二乗され、加算器 5 8 とフリップフロップ 5 9 とにより累算され、標準隔差値 σ 2 「が得られて、第 2 の 関値 T 2 "と比較器 6 0 に於いて比較される。この場合も、(3)式による標準偏差値 σ 2 は、累算結

力信号がm < T 1 の条件を示し、且つ絶対値回路 6 2 の出力信号の最大値 m a x | X i - m | が第 2 の閾値 T 2 以下であるか否か判定し、閾値 T 2 以下の場合にそのプロックを無効プロックと判定した判定信号を出力する。

第4の判定方法による場合は、絶対値回路62 の出力信号 | Xi - m | が第2の関値T2以上となる画素数を計数し、その画素数が第3の関値T 3以下の場合に、そのプロックを無効プロックと 判定した判定信号を出力する。

又閾値T1. T2, T3, T2, T2, T2, T2, T2, T3, T2, T2, T3, T2, 下2, 世代 質等を考慮して、予め設定されるものである。又第1乃至第4の判定方法を組合せて有効プロックか 無効ブロックかの判定を行わせることもできるもので、何れの判定手段を用いても、離散コサイン変換処理を施す前に判定し、無効ブロックと判定したプロック単位の予測誤差信号についての離散コサイン変換処理が省略される。

前述の判定部の構成は、図示のように、加算器。

果に1/64を乗算し、その結果の平方根により 得られるものであるが、第2の関値T2を64倍 し、且つ二乗した関値T2"とすることにより、 比較器60に於ける比較結果は同じことになるか ら、乗算回路と平方根回路とは省略されている。

判定回路 6 6 は、比較器 5 4 6 0 6 1 及び 絶対値回路 6 2 の出力信号が入力され、前述の第 1 乃至第 4 の判定方法により有効プロックか無効 プロックかの判定が行われる。

第1の判定方法による場合は、比較器 5 4 の出力信号がm < T 1 の条件を示し、且つ比較器 6 5 の出力信号がσ 1 ' < T 2 ' の条件を示す場合に、そのブロックは無効ブロックと判定した判定信号を出力する。

第2の判定方法による場合は、比較器54の出力信号がm<T1の条件を示し、且つ比較器60の出力信号がσ2'<T2"の条件を示す場合に、そのプロックは無効プロックと判定した判定信号を出力する。

第3の判定方法による場合は、比較器54の出

乗算器、フリップフロップ。比較器等により実現する以外に、マイクロプロセッサ等のプログラム制御による演算機能によっても実現することができる。同様に、離散コサイン変換器や逆離散コサイン変換器等の機能も、プログラム制御による資質機能によって実現することができる。又動き補償を行わない符号化構成の場合にも、前述の各実施例を適用することができるものである。

(発明の効果)

以上説明したように、本発明は、入力画像信号の予測誤差信号を離散コサイン変換処理部2に加えて離散コサイン変換処理を施す前に、料定し、無効ブロックか無効プロックかを判定した場合には、離散コサイン変換処理を省略するものであり、離散コサイン変換を適用して入力画像信号を符号化する時に、動きの少ない画像の場合の情報量を削減すると共に、処理量を著しく削減することが可能となる。

又判定部 3 に於ける有効ブロックか無効プロッ クかの判定は、プロック単位の予測誤差信号のプ

特開平4-56492(8)

ロック内平均値mを用いて行うもので、その平均値mを用いて行うもので、そので、での場合は、第1の閾値T1以下の場合はいことでプロックとの間の差が小さに、且つ絶対偏差値 σ 1 や標準偏差値 σ 2 を が第2の閾値T2以下の場合は、無効プロックを が第2の閾値T2以下の場合は、無効プロックを として 処理しても 再生画質の 劣化を無視できる から、そのプロックを無効 ロックと判定し、 離散コサイン変換処理を省略 ロックと判定し、 離散コサイン変換処理を さいできる利点がある。

又判定部 3 に於いて、変換係数の直流分が大きくなるようなプロックについて、即ち、プロック内の平均値mが第 1 の閾値 T 1以上であるが、絶対偏差値 σ 2 等が第 2 の閾値以下の場合、無効プロックと判定し、このような条件で無効プロックと判定されたプロックの平均値 mを変換係数の直流分とし、その直流分のみを送出することにより再生画質の劣化を防止することができる。

その場合に、判定部3に於いてプロック単位の

4 図面の簡単な説明

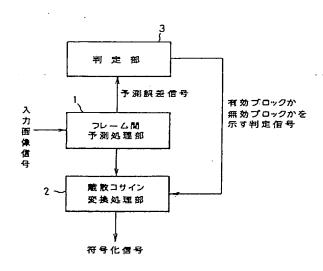
रक्रक्रमण्ड्" प्रश्ने काम्यक्रम के के का उन

第1図は本発明の原理説明図、第2図は本発明の一実施例のブロック図、第3図は本発明の他の実施例のブロック図、第4図は本発明の更に他の実施例のブロック図、第5図は判定部のブロック

図、第6図は従来例のプロック図である。

1はフレーム間予測処理部、2は離散コサイン変換処理部、3は判定部である。

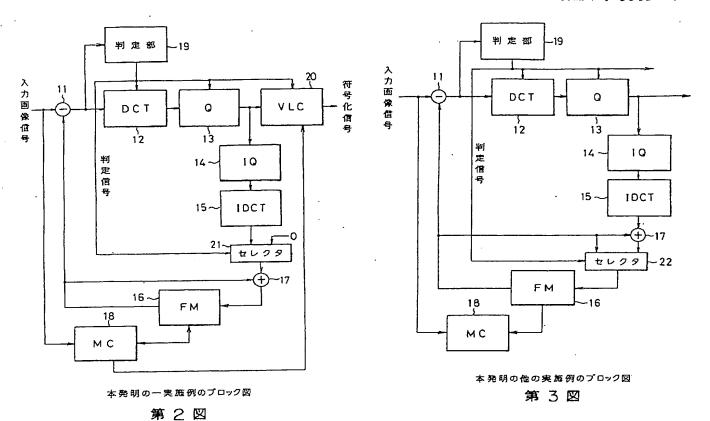
特許出顧人 富士通株式会社 代理人弁理士 柏 谷 昭 司 代理人弁理士 波 邊 弘 一

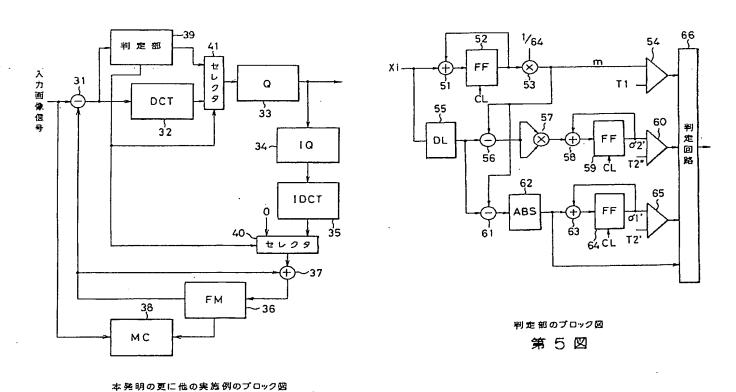


本発明の原理説明図

第 1 図

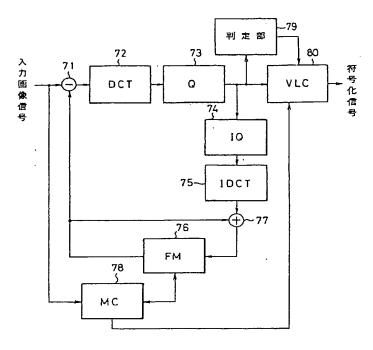
特開平4-56492 (9)





第 4 図

狩開平4-56492 (10)



従来 例のブロック図

第 6 図